

ROBOMECH2024 OSスケジュール（案）

日付	セッション時間帯	ID	セッション名
5月30日 (木)	1A1 10:00-11:30	02-2	飛行ロボット・メカトロニクス (1/3)
		04-2	福祉ロボティクス・メカトロニクス (1/3)
		04-5	看護とメカトロニクス
		06-1	ヒューマノイド
		07-3	自律分散型ロボットシステム
		08-1	脚移動ロボット (1/2)
		08-2	車輪型/クローラ型移動ロボット (1/2)
		08-6	移動ロボットの位置推定・地図構築・ナビゲーション (1/3)
		09-3	創造的ロボット機構とその制御 (1/2)
		09-5	刺激-応答メカニズム
		10-1	触覚と力覚 (1/3) ※4
		10-3	SLAM/認識/3次元計測 (1/2)
		10-6	感覚・運動・計測 (1/3)
		11-2	ナノ・マイクロ流体システム
		11-4	バイオマニピュレーション

ID	OSカテゴリ
01-	【ロボメカ技術の応用システム】
02-	【屋外環境でのロボメカ技術】
03-	【人間協調・共存システム】
04-	【医療・福祉システム】
05-	【ロボットシステムのための環境】
06-	【人間および生物規範】
07-	【ロボメカにおける基盤制御技術】
08-	【移動ロボット】
09-	【機構と制御】
10-	【感覚と計測】
11-	【ナノ・マイクロシステム】
12-	【ロボメカを使った教育】

※1 交通・物流部門との連携

※2 スポーツ工学・ヒューマンダイナミクス部門との連携

※3 SICE SI部門との連携

※4 情報・知能・精密機器部門との連携

※5 マイクロ・ナノ工学部門、バイオエンジニアリング部門、情報・知能・精密機器部門との連携

ROBOMECH2024 OSスケジュール（案）

日付	セッション時間帯	ID	セッション名
5月30日 (木)	1P1 12:30-14:00	01-4	製造のロボット化
		02-2	飛行ロボット・メカトロニクス (2/3)
		03-3	ウェアラブルロボティクス (1/2)
		04-2	福祉ロボティクス・メカトロニクス (2/3)
		06-7	身体能力の理解と拡張 (1/2)
		07-2	ロボットハンドの機構と把持戦略 (1/2) ※3
		07-8	ロボットマニピュレーション (1/2) ※3
		08-1	脚移動ロボット (2/2)
		08-2	車輪型/クローラ型移動ロボット (2/2)
		08-6	移動ロボットの位置推定・地図構築・ナビゲーション (2/3)
		09-3	創造的ロボット機構とその制御 (2/2)
		09-4	新素材ロボット設計
		10-1	触覚と力覚 (2/3) ※4
		10-3	SLAM/認識/3次元計測 (2/2)
		10-6	感覚・運動・計測 (2/3)
	1P2 14:30-16:00	01-7	原子力施設廃止措置のためのロボティクス・メカトロニクス
		02-2	飛行ロボット・メカトロニクス (3/3)
		03-2	コミュニケーション・ロボット
		03-3	ウェアラブルロボティクス (2/2)
		04-2	福祉ロボティクス・メカトロニクス (3/3)
		06-2	デジタルヒューマン
		06-5	インフォマティブ・モーションとモーション・メディア-ロボットの身体性と運動-
		06-6	バイオロボティクス-生物・生体とロボットの融合-
		06-7	身体能力の理解と拡張 (2/2)
		07-2	ロボットハンドの機構と把持戦略 (2/2) ※3
		07-8	ロボットマニピュレーション (2/2) ※3
		07-9	スワームシステム
		08-6	移動ロボットの位置推定・地図構築・ナビゲーション (3/3)
		08-7	ライディングロボティクス
		10-1	触覚と力覚 (3/3) ※4
10-4	ロボットビジョン		
10-6	感覚・運動・計測 (3/3)		

ID	OSカテゴリ
01-	【ロボメカ技術の応用システム】
02-	【屋外環境でのロボメカ技術】
03-	【人間協調・共存システム】
04-	【医療・福祉システム】
05-	【ロボットシステムのための環境】
06-	【人間および生物規範】
07-	【ロボメカにおける基盤制御技術】
08-	【移動ロボット】
09-	【機構と制御】
10-	【感覚と計測】
11-	【ナノ・マイクロシステム】
12-	【ロボメカを使った教育】

※1 交通・物流部門との連携

※2 スポーツ工学・ヒューマンダイナミクス部門との連携

※3 SICE SI部門との連携

※4 情報・知能・精密機器部門との連携

※5 マイクロ・ナノ工学部門、バイオエンジニアリング部門、情報・知能・精密機器部門との連携

ROBOMECH2024 OSスケジュール（案）

日付	セッション時間帯	ID	セッション名
5月31日 (金)	2A1 09:30-11:00	01-1	農業用ロボット・メカトロニクス (1/3)
		01-2	建設&インフラ用ロボット・メカトロニクス (1/4)
		01-3	生産システムのための機器とタスクデザイン
		01-5	エコ・グリーンメカトロニクス
		01-6	科学技術の社会実装指向研究開発
		02-5	自然を相手にするロボット
		03-5	アミューズメント・エンタテイナーロボット
		03-6	ロボティクス・メカトロニクスとデザイン思考の融合
		04-1	医療ロボティクス・メカトロニクス (1/4)
		04-4	ユニバーサルデザインとロボメカ
		05-1	ネットワークロボティクス
		06-4	バイオミメティクス・バイオメカトロニクス (1/4)
		07-4	動作計画と制御の新展開 (1/2)
		07-7	フルードパワーロボティクス
		08-4	作業移動ロボット
		09-2	ソフトロボット学/フレキシブルロボット学 (1/4)
	11-1	MEMSとナノテクノロジー (1/2)	
	11-3	マイクロロボット・インセクトスケールロボット	
	2A2 11:30-13:00	01-1	農業用ロボット・メカトロニクス (2/3)
		01-2	建設&インフラ用ロボット・メカトロニクス (2/4)
		02-1	交通・物流のロボティクスとITS ※1
		02-4	宇宙ロボット
		04-1	医療ロボティクス・メカトロニクス (2/4)
		04-3	リハビリテーションロボティクス・メカトロニクス (1/2)
		05-3	実空間サービスシステム
		06-4	バイオミメティクス・バイオメカトロニクス (2/4)
		07-1	複数ロボットの協調制御
		07-4	動作計画と制御の新展開 (2/2)
		07-5	アクチュエータの機構と制御 (1/3)
		08-3	特殊移動ロボット (1/2)
		09-2	ソフトロボット学/フレキシブルロボット学 (2/4)
		11-1	MEMSとナノテクノロジー (2/2)
11-6		バイオアセンブラ	
12-1		ものづくり教育・メカトロニクスで遊ぶ	

ID	OSカテゴリ
01-	【ロボメカ技術の応用システム】
02-	【屋外環境でのロボメカ技術】
03-	【人間協調・共存システム】
04-	【医療・福祉システム】
05-	【ロボットシステムのための環境】
06-	【人間および生物規範】
07-	【ロボメカにおける基盤制御技術】
08-	【移動ロボット】
09-	【機構と制御】
10-	【感覚と計測】
11-	【ナノ・マイクロシステム】
12-	【ロボメカを使った教育】

※1 交通・物流部門との連携

※2 スポーツ工学・ヒューマンダイナミクス部門との連携

※3 SICE SI部門との連携

※4 情報・知能・精密機器部門との連携

※5 マイクロ・ナノ工学部門、バイオエンジニアリング部門、情報・知能・精密機器部門との連携

ROBOMECH2024 OSスケジュール（案）

日付	セッション時間帯	ID	セッション名
5月31日 (金)	2P1 14:00-15:30	01-1	農業用ロボット・メカトロニクス (3/3)
		01-2	建設&インフラ用ロボット・メカトロニクス (3/4)
		03-1	人間機械協調 (1/2)
		04-1	医療ロボティクス・メカトロニクス (3/4)
		04-3	リハビリテーションロボティクス・メカトロニクス (2/2)
		05-4	ロボットミドルウェアとオープンシステム
		06-4	バイオメティクス・バイオメカトロニクス (3/4)
		06-8	スポーツ工学とロボティクス・メカトロニクス ※2
		07-5	アクチュエータの機構と制御 (2/3)
		07-6	進化・学習とロボティクス
		08-3	特殊移動ロボット (2/2)
		08-5	移動ロボットのためのセンシング (1/2)
		09-1	パラレルロボット・メカニズム
		09-2	ソフトロボット学/フレキシブルロボット学 (3/4)
		11-5	機能性界面 ※5
	2P2 16:00-17:30	01-2	建設&インフラ用ロボット・メカトロニクス (4/4)
		01-8	狭隘環境ロボティクス
		02-3	水中ロボット・メカトロニクス
		03-1	人間機械協調 (2/2)
		03-4	ホーム&オフィスロボット
		03-7	協働ロボットとラボラトリーオートメーション
		04-1	医療ロボティクス・メカトロニクス (4/4)
		05-2	空間知能化とアプリケーション
		06-3	認知ロボティクス
		06-4	バイオメティクス・バイオメカトロニクス (4/4)
		07-5	アクチュエータの機構と制御 (3/3)
		08-5	移動ロボットのためのセンシング (2/2)
09-2	ソフトロボット学/フレキシブルロボット学 (4/4)		
10-2	ハプティックインタフェース ※4		
10-5	VR・ARとインタフェース		
12-2	ロボカップ・ロボットコンテスト		

ID	OSカテゴリ
01-	【ロボメカ技術の応用システム】
02-	【屋外環境でのロボメカ技術】
03-	【人間協調・共存システム】
04-	【医療・福祉システム】
05-	【ロボットシステムのための環境】
06-	【人間および生物規範】
07-	【ロボメカにおける基盤制御技術】
08-	【移動ロボット】
09-	【機構と制御】
10-	【感覚と計測】
11-	【ナノ・マイクロシステム】
12-	【ロボメカを使った教育】

※1 交通・物流部門との連携

※2 スポーツ工学・ヒューマンダイナミクス部門との連携

※3 SICE SI部門との連携

※4 情報・知能・精密機器部門との連携

※5 マイクロ・ナノ工学部門、バイオエンジニアリング部門、情報・知能・精密機器部門との連携